19日本国特許庁(JP)

①特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A) ·

昭61-270737

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

每公開 昭和61年(1986)12月1日

G 03 B 17/12

7610-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

図発明の名称

二焦点式カメラ

林

创特 願 昭60-112752

願 昭60(1985)5月25日 . 愛出

明 73発 者

東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会

社大井製作所内

①出 願

日本光学工業株式会社

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

20代 理 人 弁理士 渡辺 隆男

1. 発明の名称

二焦点式カメラ

2. 特許請求の範囲

(1) 主光学系の直後に設けられた絞り兼用シャ ツタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進さ せると共に前記紋り兼用シャツタの後方の光軸上 に剔光学系を挿入することによつて焦点距離を切 替え可能な摄影レンズを存するカメラにおいて、 前記主光学系の前部を覆うレンズバリアを開閉可 能に設けると共に、前記レンズパリアと前記紋り 兼用シャツタとの間の前記主光学系を取り囲む位 置に前記絞り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆 動装置を設け、さらに、前記期光学系を除き少な くとも前記レンズバリアと主光学系とを包囲する。 断面円形の外筒を設け、前配割光学系が光軸上に 押入されたときに前記外筒が少なくとも前記シャ ツタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体 の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と する二魚点式カメラ。

- (2) 前記シャツタ駆動装置は、電気で駆動され るモータを含み、波状に折り曲げられたフレキシ プルプリント基板(72)を介してカメラ本体(1) 側の制御回路 (96、98) と接続している ことを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二 焦点式カメラ.
- (3) 前配シャツタ駆動装置は、複数の磁極を有 するコータ (88) と前記主光学系 (3) のまわ りにほぼ半円形に配置されたステータ (90A、 908) とを含むステツプモータ (11) である ことを特徴とする特許請求の範囲第1項または第 2 項記載の二焦点式カメラ。
- 3. 発明の詳細な説明

(発明の技術分野)

本発明は、主光学系の繰り出しに連動して副光 学系を摄影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能 な撮影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 学系の直後に絞り兼用シャツタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

特開昭61-270737(2)

摄影レンズの主光学系を前方へ扱り出し、その主光学系の後方の光軸上に関レンズを挿入して出点距離を変えることができるいわゆる二焦点式カメラは、例えば特開昭52~76919号、特開昭54~30243,1号などの公開特許公報により公知である。これらの従来公知の二焦点式カメラの公開特許公報では露光を制御するシャッタにつていは何等の言及なされていないが、そのシャッタについての提案が特別昭59~19926号公報によつて既に開示されている。

しかしながら、この公知のシャッタを具備した 二焦点式カメラにおいては、主光学系の周囲には フォーカシングのための繰り出し機構が設けられ、 その主光学系の直後にシャッタ駆動機構と絞り兼 用シャッタ羽根とが設けられ、さらに絞り兼用シャッタ羽根の後方に副光学系が挿入されるように 構成され、シャッタ駆動機構の構造が極めて複雑 で組立て作業に長い時間と経験とを必要とする。 また、主光学系、シャッタ装置を囲む外筒は、光

囲む位置に、その絞り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆動装置を設け、さらに閉光学系を除き少なくともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、閉光学系が絞り兼用シャッタの後方の光軸上に挿入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラの外部に突出移動するように構成することを技術的要点とするものである。

(実施例)

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に創光学系が挿入された望遠状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす劇レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のA-A、B-B、C-C断面図である。

第1図および第2図において、カメラ本体1は

触外の退避位置に在る創光学系のレンズ枠をも囲むように四角筒状に形成されているため、その内部に無駄なスペースが生じ、しかも、その外筒とをカメラ本体との間を光密に選閉するため、外筒の外側をさらに四角筒のカバーで覆わねばならない欠点が有つた。また、この特開昭59-19926号公報を含む従来公知の二無点式カメラにおいては、主光学系を保護するレンズバリアについて何等の考慮もなされていない。

〔発明の目的〕

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光軸方向に移動する 鏡筒にレンズバリアとシャツタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と操作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 〔発明の概要〕

上記の目的を達成するために本発明は、主光学 系の前部を覆うレンズパリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズパリアと主光学系の後部に設け られた紋り兼用シャツタとの間の主光学系を取り

外装ケース2にて覆われ、カメラ本体1の上部1 Aには図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設 けられている。攝影レンズの主光学系3の前面に は、後で詳しく述べられるレンズパリア28、2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系 3 の後方 には剧光学系4が撮影光軸上に挿脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、摄影 レンズの焦点距離切替えとレンズバリア28、2 9の開閉のために操作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材5は第7図に示すように指標5Aを有し、そ の指標 5 A が外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 2 9 は開成され、指揮 5 A が広角記号「W」に合 致すると、レンズバリア 2 8 、 2 9 は開成され且 つ主光学系3のみによつて、撮影可能な短焦点距 騅状腹(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指標5Aが望遠記号「T」に合致すると、 ・後で詳しく述べられる光学系移動機構が作動して

特開昭61-270737(3)

主光学系 3 が前方に繰り出され、これに伴つて引 光学系 4 がその主光学系 3 の後方に挿入されて、 主光学系 3 と馴光学系 4 とに 4 る長い合成 4 点 底 は 1 と称する)となる。 な お、この焦点距離選択操作部材 5 には、主光館 3 の光軸方向の移動と剔光学系 4 の光軸に 直 向に変位との駆動源となる可逆モータ M を 可に変位との駆動源となる可逆モータ M を まる 3 の に 数値回路に焦点距離切替え信号を送るスイッチ 装置 5 7 が連動している(第 7 図参照)。

主光学系3を保持する主レンズ枠6は、シャツタ基板7にパヨネット7Aと小ねじ8Aとにより固設されている。そのシャツタ基板7は第6図にお如く、3本の小ねじ8Bにより、またを置かパー装置を次がしているにはなりを10位を2を10位によりを10によりを10によりを10にはステップを11によりを110に7を2を11にはステップを11によりを1

9 に植設された 2 本の支柱 1 5 A、 1 5 B (第 5 図参照) によつて支持されている。パリア基板 9 と前環14の外周とを覆う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ17によつて台板10に固設 され、他端は第1図に示す如く前環14に嵌合し ている。また、パリア基板9と外筒16との間に は黒色軟質のパツキン1 8 A が設けられ、外筒 1 6の外周はカメラ本体1の前端に設けられた二重 の遮光部材18Bによつて光密的にシールされて いる。前環14は、パリア基板9と共にレンズ保 護カバー装置を支持する前側基板を構成している。 その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光軸を中心と するX-X軸方向(フィルム開口1Bの長辺方向)に長くY-Y軸方向(フィルム開口1Bの短辺 方向)にやや短い矩形の四隅を光軸を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の基例にはリングギャ19が回転可能に支持され、そのリングギャ19には第5図に示

つて駆動される後述の光学系駆動装置(第8図参照)が設けられ、その光学系移動機構は、台板10を光軸に沿つて移動させ、さらに副光学系4を支持する副光学系ホルダ13を光軸に直交する方向に変位させるように構成されている。

その副光学系 4 を保持する副レンズ枠 1 3 A と、に、副光学系 4 を保持する副レンズ枠 1 3 A に繋合する内枠筒 1 3 B と、内枠筒 1 3 B を支持する外枠 1 3 C と、副レンズ枠 1 3 A のぼはわ 1 3 D とから構成されているのではいる。副で、投口でははわ 1 3 D の付勢力にしているので、投口ではばね 1 3 D の付勢力にして副レンズ 4 が 1 3 A は内枠筒 1 3 C とではばね 1 3 D の付勢力にして副レンズ 4 が 1 3 A は内枠筒 1 3 C とではばね 1 3 D の けられたの光学系 3 の 光 毎 に 一致 2 図に 元 することが 百 た と き に 、 に よ り 合成 魚 距離を容易に 所 定 の 値 に 設定 することが 可能と なる。

台板10に固定されたバリア基板9の前面には 前環14が設けられ、この前環14はバリア基板

すように、互いに180°離れた位置に第1セグ メントギヤ部19Aと第2セグメントギヤ部19 Bとが光軸を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギヤ部19Aの近傍のリン グギャ外周に、その一対のセグメントギヤ部19 A、19Bの歯型外周よりやや小さい歯型外周を 有する第3セグメントギヤ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギヤ部19Aと嚙み合う第 1ピニオンギャ20は第1回動レパー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ 郎20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギヤ部19Bと暗み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回動レバー23と一体に形成され、 その歯列の一方の側面にはフランジ部22Aが一 . 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギャ20と、また第2回動レバー2 3 は第 2 ピニオンギヤ 2 2 とそれぞれ一体にブラ スチック成形を可能にするように基部21A、2 . 3 Aがそれぞれ鍵型に形成されている。また、そ れぞれ一体に形成された第1ピニオンギヤ20、

特開昭61-270737(4)

第1回動レバー21は第2ピニオンギヤ22、第2回動レバー23とは、それぞれ支触24、25を介してバリア基板9と前環14との間に回転可能に支持され、さらにリングギヤ19は、フランジ部20A、22Aによつてスラスト方向(第1図中で右方)の移動を阻止されている。

第1回動レバー21と第2回動レバー23の自由 端には、それぞれピン軸26、27を介しに転1 パリア28と第2パリア29とが自由にでで28 第2パリア29とは、外間が外筒16の内内にでで3 第2パリア29とは、外間が外筒16の内内に形とい半径の円弧部28a、29aに形とされ、それぞれ円弧部28a、29aが外筒16の内間に接し、その際、円弧部28a、29aと 反対側の直線状の玄部(開口端縁の)28b、2 9bは、フィルム開口18の長辺方向(X-X軸 方向)に平行になるように構成されている。29 が開成されたときは、第5図に示すように光軸

するためのトランジスタTri、Trz、後述の選光 用IC95、コンデンサCi、Ciなどの制御回 路装置が設けられている。

一方、リングギャ19の第3セグメントギャ部 19Cと噛み合う第3ピニオンギヤ40は、第4 図に示す如く連動軸 4.1 に支持され且つフランジ 郎40Aと一体に形成されている。このフランジ 郎40Aは、第1ピニオンギヤ20のフランジ部 2 0 Aおよび第 2 ピニオンギヤ 2 2 のフランジ部 2 2 A と共にリングギャ1 9 にスラスト方向 (第 4 図中で右方)の動きを阻止するように構成され ている。第3ピニオンギヤ40を支持する連動軸 41は、台板10の裏面に固設されたブラケット 44に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、連動軸41の他端は、ブラケツ ト44を貫通してその裏側で第4図および第7図 に示す如くカム部材42を一体に支持している。 そのカム部材42は、台板10の移動方向に対し て傾斜したカム面42Aを有し、ねじりコイルば

で互いに接し、その際第1パリア28の下端28 c は支柱15Aに当接し、また、第2パリア29 の右端上縁29cはパリア基板9に植設された制 限ピン30に当接して、玄部28b、29bの方 向が開成時と同じX-X軸方向になるように構成 されている。

ね43により第7図中で反時計方向に回動するように付勢され、その回動は、レンズバリア28、29が開いて外筒16の内面に当接したときおよびレンズバリア28、29が閉じて互いに接触したときに制限される。

特開昭61-270737(5)

を指示する場合には、下縁56Cが摺動ピン55 と係合し、摺動板50の係合突起52はカムにつかれて、指機5Aが配号「OFF」を示すではなかい、指機5Aが配号「OFF」を示すではなり、 焦点を設けると、摺動ピン55が引張コイルばなりのはなりカムによりおいるのはないでしたがあいた。 対数ピン55が引張コイルがあります。 対数ピン55が引張コイルがあります。 が数かによりおいて、カムに合って、カムの係合突起52 と、行っているのは、1をもののののでは、1をものののでは、1をものののでは、1をものののでは、1をものののでは、1をもののはなりにはなる。

一方、台板10および副レンズホルダ13を駆動変位させる可逆モータMは、焦点距離選択操作部材5に連動するスイツチ装置57およびカメラ本体1に設けられた自動焦点調調節の距離検出装置58からの信号に基づいて動作するモータ制御回路59を介して制御される。この場合、焦点調節のためのモータ駆動は、図示されないレリーズ

第8図中で台板10の左側面(第6図では右側面)には切欠き溝10℃が設けられ、この切欠き溝10℃内に、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光軸方向に長い第1案内軸70が嵌入され、 駆動歯車63が回転しても台板が送りねじ軸64 知の押圧によつてその動作が開始される。しかし、 魚点距離切換えは、そのレリーズ釦の押圧とは無 関係に魚点距離選択操作部材 5 の操作によるモー タ駆動によつてなされる。その際、台板 1 0 は、 スイツチ装置 5 7 の切換え信号によつて、広角状 態での至近距離位置を超えて繰り出され、あるい は望遠状態での無限遠位置を超えて繰り込まれ、 その間に創光学系 4 は光軸上に挿入または光軸上 から脱出するように構成される。

第8図は、台板10および劇レンズホルダ13を駆動する駆動機構を示すために台板10を裏倒から見た斜視図である。可逆モータMは台板10の裏面上部に固設され、その回転は波速ギャヘッド60のベベルギャ61を介して、他のベベルギャと一体の平歯車62に伝達される。この平歯車62と噛み合う駆動歯車63は、台板10に回転可能に支持され、その中心に設けられた雌リードねじに、カメラ本体1の固定部に固設されたりった、カメラ本体1の固定部に関いた送りねじ軸64が螺合している。一方、平歯車62の回転は波速歯車列65を介し

のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の裏面に固設されたブラケ ツト44には、第8図に示すにように軸方向に長 く伸びた連動支柱71が突出して設けられ、この 連動支柱71の嫡面に設けられた貫通孔71aと 台板10に設けられた貫通孔10b(第6図参照)とを、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸12が貫通している。 その連動支柱71と第2案内軸72とにより、台 板10は撮影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 行移動するように構成されている。また、連動支 柱71の側面にはラツク73が設けられ、そのラ ツク13に暗み合うピニオン14は、図示されな い摄影距離表示装置、距離検出装置やファインダ - 倍率変換機構に連動している。

光軸方向に移動する台板10とカメラ本体1とは、第4図および第8図に示す如く波形に折り曲げられたフレキシブルプリント基板75によつて架橋され、このフレキシブルプリント基板75を

特開昭61-270737(6)

介して、台板10上の可逆モータM、シャツタ 御回路基板38上のステツブモータ11、露出計 用受光素子36は、カメラ本体1側の焦点検出回 路装置や露出値演算回路装置等の電気装置に接続 されている。

成されるように構成されている。セクターギヤ 8 4 に噛み合うピニオン 8 5 は、シヤツタ 基板 7 およびシャツタ 制御回路 基板 3 8 を貫通する回転軸 8 7 の一端に支持され、その回転軸 8 7 の他端にはステップモータ 1 1 のロータ 8 8 が設けられている

御回路基板38上の位置に配置されている。

第10図はステップモータ11を動作させるた めの電気系のブロツク図である。ミリコンフオト ダイオード (SPD) の如き受光素子36にて検 出された被写体輝度は測光用IC95にてデジタ ル化され演算回路96に送られる。また一方、フ イルムパトローネに設けられたフィルムの種別や フィルム感度値を示すコードを検出するフィルム 感度値検出装置97からのデジタル化されたフィ ルム感度値信号も演算回路96に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、演算回路において所定のプログラムに基づく 絞り値とシャツタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆動用IC98に送られる。その駆 動用IC98からのパルス信号によりステツブモ - タ 1 1 は制御され、絞り兼用シャツタが算出さ れた紋り値とシャツタ速度値との予め定められた 組合せに従つて開閉するプログラムシャツタとし て作動するように構成されている。この場合、ス テツプモータ11のステータ90A、90Bの斑 化方向を交互に変えて磁界を移動させることによ り、ロータ88を正転または送転させることがで ***

なお、カメラ本体1のフイルムパトローネ室1 Cの個壁には、第4図に示すように、フィルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム情報コードを検知する接触子97Aが突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 号はフィルム感度検出装置 9 7 によりデジタル化 され、カメラ本体1個に設けられた演算回路96 (第10図参照) に送られる。また、ステツプモ ・ータ11を制御する駆動用IC98からのパルス の信号はフレキシブルプリント基板75を介して カメラ本体1側からステツブモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチヤ1Bとは、第 1 図および第3図に示す如く公知の裏蓋99に密 閉され、図示されないフィルムパトローネが装塡 される際の裏蓋99の閉じ動作により、フィルム

特開昭61-270737(フ)

パトローネが押圧されたときに、フィルム情報コード部分に接触子97Aは圧接するように出没可能に設けられている。

次に、上記の如く構成された実施例の動作および作用について説明する。

第1図および第5図に示す如くレンズバリア28、29が閉じている状態においては、台板10は繰り込まれ、外筒16はカメラ本体側の外、内にほぼ収容されている。この場合、内やにして、外ではでは、カンズバリア28、29、主光学系3、シークを関がある。シークをは、カンブモータ11を内包する外筒16とりなりので、外筒16とりなりで、カンラ本体1の前端部に設けられたがある。また、主光学系3と共に外筒16が第2図に、また、主光学系3と共に外筒16が第2図に、方面へ侵入することは無い。

また、第1図の如くレンズバリア28、29の . 閉じ状態においては、魚点距離選択操作部材5(

ンズバリア28、29は閉成されている。この状 態から焦点距離選択操作部材5を広角位置(記号 '「W」を示す位置)へ移動すると、カム板56が. 第7図中で左方へ移動するので、潜動ピン55は カム面56Aに沿つて下降し下縁56Cに係合す る。この摺動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材42のカム面42 Aに圧接している係合突起52が下方へ第11図 (B) に示す如く退避する。この係合突起52の 下方への変位に応じて、カム部材42は、ねじり コイルばね43 (第7図参照) の付勢力により第 7 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 4 2の回動は連動軸 4 1を介して第 3 ピニオンギャ 40に伝達され、第3ピニオンギヤ40が第7図 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動

この第3ビニオンギヤ40の回動により、リングギヤ19は光軸を中心として第7図中で時計方

第7図参照)は指標5Aが記号「OFF」と合致する位置(以下「OFF位置」と称する。)に在り、摺動ピン55は、カム板56の上縁56Bと係合し、摺動板50の係合突起52は、レンズベリア28、29に連動する連動軸41の一端に固設されたカム部材42のカム面42Aの基板に第4図に示す如く係合している。一方、副光学系4は、第1図および第8図に示す如く撮影光軸外の退避位置に置かれている。

第11図は、焦点距離選択操作部材 5、係合突起 5 2、カム部材 4 2 およびレンズパリア 2 8、2 9の連動関係を示す説明図で、(a) は焦点距離選択操作部材 5 かOFF位置に在るときの状態を示し、(b) および(c) は焦点距離選択操作部材 5 がそれぞれ広角位置、望遠位置へ移動したときの状態を示す。以下、この第10図に従って、レンズパリア 2 8、2 9の連動機構および撮影レンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11図において、焦点距離選択操作部材5が OFF位置に在るときは、(A)に示すようにレ

向(第 5 図中では反時計方向)に回動する。リングギャ1 9 のこの回動により第1 ピニオンギャ2 0 および第 2 ピニオンギャ2 2 が共に第 7 図中で反時計方向(第 5 図中では時計方向)に回動するので、第 1 ピニオンギャ2 0 と一体の第 1 回動かいバー2 1、第 2 ピニオンギャ2 2 と一体の第 1 回動かいバー2 3 の自由端にそれぞれ回転可能に結合された第 1 バリア 2 8 と 2 9 とは、互いに反対方向に変位し、それぞれの外周の円内の内に変付した位置で停止する。 2 8 a、2 9 は 関成され、第 1 1 図(B)に示す状態となる。

一方、焦点距離選択操作部材 5 が O F F 位置から広角(W)位置へ移動すると、これに連動するスイツチ装置 5 7 (第 7 図参照)から撮影レンズを広角状態におく広角コード信号が可逆モータ M を制御するモータ制御回路 5 9 に送られる。 そこでモータ制御回路 5 9 は可逆モータ M を駆動制御し、台板 1 0 と共に主光学系 3 をわずかに繰り出

特開昭61-270737(8)

し、主光学系3が広角状態での無限遠位置まで変位したときに可逆モータMを停止させる。その際、台板10の広角状態における無限遠位置は、この台板10と一体に移動する連動支柱71のラック73(第8図参照)と噛み合うピニオン74の回転に連動する図示されないエンコーダから発信される距離信号によって決定される。

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲を囲む外筒16の内径は、開成状態に在るレンズパリア28、29の外周径によつて決定されるので、その外筒16と主レンズ枠6との間にドーナッツ状の比較的大きくスペースが生じる。このスペース内にステップモータ11、測光用受光素子36や測光用IC95などがそのスペースを有効に利用して配置される。

の反射光を受光して被写体位置を検出し、その検出信号をモータ制御回路 5 9 に送り、可逆モータをその位置で停止させ、主光学系 3 の距離調節知の完了する。この距離検出装置 5 8 は一般に公司をいるのでは省略する。波速歯車列 6 5 を介して回転での助は省略する。波速歯車列 6 5 を介して回転するは、距離調節の際の平歯車 6 2 の回転に伴つて第 8 図中で時計方向にわずかに回転るが、別レンズホルダ 1 3 の腕部 1 3 Eが正面 た係合しているので、割レンズホルダ 1 3 は退避位置に不動のまま維持される。

上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節)のための完軸方向の移動は、台板10に設けられた駆動歯車63の回転に応じて台板10が光軸方向に移動することによつて行われる。そのため、主光学系3のまわりには、通常の撮影レンズの如き、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられておらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外径は従来公知の二焦点式カメラ用撮影レンズ鏡筒

れる。

前述の距離検出装置 5 8 の距離検出信号 (可逆 モータ停止信号)を演算回路 9 6 が受信すると、 演算結果に基づく紋り値とシャッタ速度値はパルス化され、次段の駆動用 I C 9 8 に送られる。駆動用 I C 9 8 に送られる。駆動用 I C 9 8 はステップモータ 1 1 を駆動制御し、 演算回路 9 6 の演算結果に基づく紋り値とシャッタ速度値との組合わせに従ってステリロに絞りを引して表り開いた。その紋り値に相当する紋り開かせ、そのシャッタ速度値に相当する遅れ時間の後に絞り羽根 1 2 A、12 Bを開状態に復帰させて露光を終了する。

次に、焦点距離の切替えについて説明する。焦点距離選択操作部材 5 を第 1 1 図(C)に示す如く望遠(T)位置へ移動すると、その移動に避応になる。 7 図参照)から望遠を7 図参照)から望まる。 7 図を1 のは広角状態におる。 8 図を1 のはないでの無限遠位ででは、1 のはでの無限遠位ででは、1 のはに対して、1 のではないが、1 ので

特開昭61-270737(9)

上記の望遠状態への切替え動作において、魚点 距離選択操作部材 5 が第 1 1 図 (B) に示す如く 広角 (W) 位置から第 1 1 図 (C) に示す望遠 (T) 位置へ移動する場合には、係合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 A から離れ、レンズパリ ア 2 8 、 2 9 は既に完成状態におかれているので、 カム部材 4 2 は回転すること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動するのみである。しかし、魚点距離選択操作部材5を第11図(A)に示すOFF位置から広角(W)位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場合には、カム部材 4 2 は回転しつつ左方へ移動するので、レンズバリア28、29 はこれに応じて開成され、第2図および第7図に示すように全開される。

なお、この望遠状態においては、外筒16が第 2 図に示す如く外装ケース2の前端から長くに、 する。しかし、外筒16は円筒状に形成され、カ メラ本体1とのすき間は2重の遮光部材18Bに よつてシールされているので、極めて簡単な構造 でカメラ本体1の暗箱内は完全な光密状態に維持 される。また、この場合、 劇レンズホルダ130 外枠13Cは第2図に示すように光軸中心に無致 して、カメラ本体1に当接する恐れ状態に から広角状態および第1図に示す如き収納状態に おいて、外枠13Cの一部が台板10の下端緑か

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外 筒6の大きさは、レンズベリア 2 8 、 2 9 が開成 されたときの円弧部 2 8 a 、 2 9 a の位置によつ て決定される。そのため、外筒 6 の外周半径は、 退避位置に在る副レンズホルダ 1 3 には無関係に 小さく設定できる。

副光学系 4 が第 2 図に示す如く主光学系 3 の光 軸上に挿入され、台板 1 0 が望遠状態での無限遠 位置に達すると、可逆モータ M は停止する。その 後、図示されないレリーズ釦を押し下げると、広 角状態における撮影と同様にして距離調節が行わ れ、距離調節完了と同時に演算回路 9 6 (第 1 0 図参照)で計算された紋り値とシャッタ速度に 基づいてステップモータ 1 1 が作動し、紋り兼用 シャッタ羽根 1 2 が開閉し、露出が行われる。

無点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から 広角 (W) 位置に切替えると、可逆モータ M は逆 転し、台板 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て繰り込まれ、広角状態での無限遠位置に達した とき可逆モータは停止する。その間に関レンズホ ルダ13は第1図に示すように退位置まで移動し、主光学系3は広角状態での無限遠位置に復帰する。と、生光学系3は広角に選択操作をOFFF位置まで移動せる。係点距離選択操か55(第7図登張コイルは53の付勢と保合する。この摺動して上が53の付勢と保合する。この摺動して上が55の保合する。これに近めならないより、はより、はないの係合のの係とないより、はないのではないができる。とは11回によりはでから、ないはないでは、10はでわずかに扱うはまれてその位置に停止する。

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接 OFF 位置まで移動すると、台板 1 0 は統領収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第 1 1 図 (C) に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道 L 上に挿入 (破

特開昭61-270737(10)

線52°にて示す。)されている。そのため、台板10が繰り込まれ、カム部材42が第11図(C)中で右方へ移動すると、カム面52Aが破線(52°)位置まで移動した係合突起52と係合し、さらに右方への移動につれて、カム面42Aが係合突起に押され、カム部材42は第7図中で時計方向に回転する。これにより、レンズパリア28、29は自動的に閉成される。

上記の実施例においては、絞り兼用シャッタ羽根12を駆動するシャッタ駆動装置としてステップモータ11を用いたが、ステップモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても差支え無い。

(発明の効果)

以上の如く本発明によれば、レンズバリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズバリアと 被り兼用シャッタ羽根との間の主光学系のまわり にその絞り兼用シャッタ羽根を駆動するシャッタ 駆動装置を配置したので、スペース効率がすこぶ る良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1図および第2図は本発明の実施例の断面図 で、第1図は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系望遠位置まで繰り出さ れた状態を示し、第3図は第1図の実施例の副レ ンズホルダの拡大断面図、第4図は第1図のA-A断面図、第5図は第1図のB-B断面図、第6 図は第1図のC-C断面図、第7図は、第1図に 示すレンズバリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8回は第1回の台板の裏面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9図は、第1図にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10回は第1図 の実施例の絞り兼用シャツタの制御回路のブロツ ク図、第11図は第7図に示すレンズパリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の(A)、(B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材・ がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの 状態を示す。

(主要部分の符号の説明)

1---- カメラ本体、2---- 外装カバー、

3 ---- 主光学系、 4 ---- 剧光学系、

駆動装置とレンズパリアを囲む外筒の断面は円形 に形成されているので、焦点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外筒の突出変位量が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の裏側 に設けられる光学系移動機構、シャツタ基板に設 けられる絞り兼用シャツタおよびその駆動装置、 パリア基板と前環とに支持されるレンズパリア装 置は、いずれもユニツト化され、それぞれ部分組 立て後に積み重ねで結合すればよいから極めて作 葉性が良く、また、台板を含む摄影レンズ鏡筒側 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ ラ本体側の焦点距離選択操作部材との機械的連動 結合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して電気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とができる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

5---- 焦点距離選択操作部材、 6---- 主レンズ枠、 7---- シャツタ基板、 9---- パリア基板、

1----ンヤックを依、 3----ハッテを仮、

1 0 ---- 台板、 1 1 ---- ステツブモータ (シャック駆動装置)、 1 2 ---- 絞り兼用シャッタ、

13---- 削レンズホルダ、14---- 前環、

16----外筒、28、29----レンズパリア、

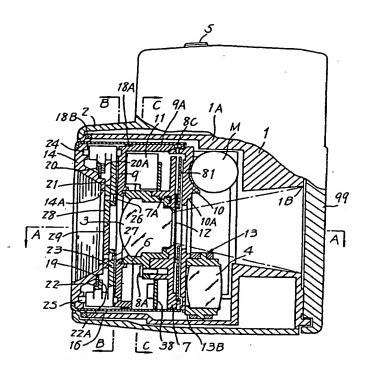
3 8----シャツタ制御回路基板、

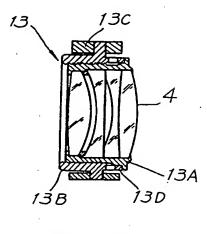
4 2---- カム部材、5 2---- 係合突起

75---フレキシブルブリント基板

出顧人 日本光学工業株式会社 代理人 渡 辺 脇 男

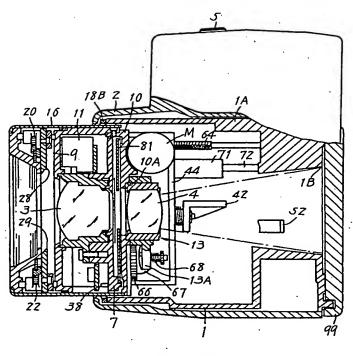
特開昭61-270737(11)



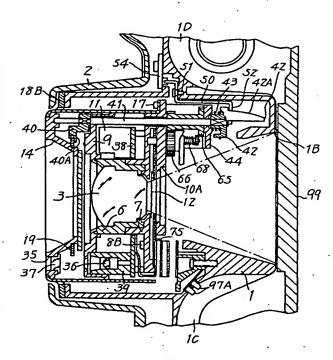


第3図

第 1 図

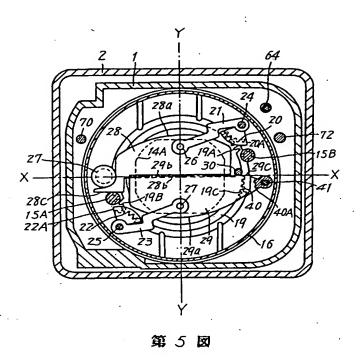


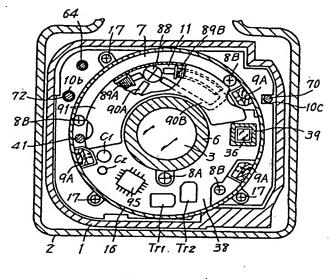
第 2 図



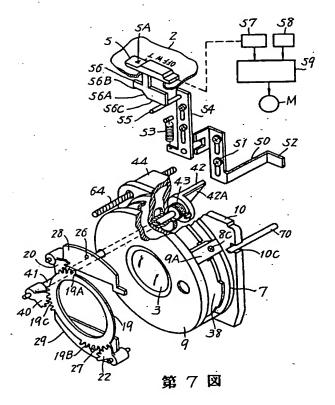
第 4 図

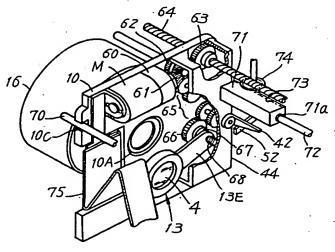
特開昭61-270737(12)





第6図





第8図

特開昭 61-270737 (13)

